

## Exemples de sous-groupes distingués et de groupes quotient. Applications

**I** Tension de groupe distingué et de groupe quotient et une notion naturelle due maine pas connue

Ex: de cercle  $R^{1/2}$  fournit un premier exemple de groupe quotient. Il formalise très bien la notion d'angle et les calculs d'angles.

On fixe  $G$  un groupe,  $H$  un sous-groupe de  $G$  et  $\pi$  la projection  $\pi: G \rightarrow G/H$  (classe à gauche)

Prop:  $\pi$  est un morphisme de groupes et seulement si la relation d'équivalence  $g_1 \sim g_2 \Leftrightarrow \pi(g_1) = \pi(g_2)$  est compatible avec la loi de groupe de  $G$ .

Si  $g_1, g_2$  et  $g_3$  sont alors  $g_1 \sim g_2 \sim g_3$

Def:  $H$  est un sous-groupe distingué si  $\forall g \in G$   $gh^{-1} \in H$

Prop:  $\pi$  est un morphisme si et seulement si  $H$  est un sous-groupe distingué.

Si  $G$  est commutatif,  $\pi$  est toujours un morphisme.

Ex:  $\mathbb{Z}/2$

- $A_3 \triangleleft G_3$ ,  $G_3/\mathbb{Z}/2 \cong \mathbb{Z}/2$
- $\langle 12345 \rangle$  n'est pas distingué dans  $G_5$

- Tout sous-groupe de  $G_8$  est distingué, même si  $G_8$  n'est pas abélien.

## Comment les construit-on?

**II** Prop:  $H$  est un sous-groupe distingué de  $G$  si et seulement si  $H$  est le noyau d'un morphisme du groupe  $G$  dans un groupe  $G'$ .

Appl: Si  $G$  est simple, tout morphisme non trivial de  $G$  dans  $G'$  est injectif.

Ex:  $SO_3(\mathbb{R}) \triangleleft O_3(\mathbb{R})$  est simple à mettre dans cette partie

Prop: Soit  $G$  un groupe. Tout sous-groupe d'indice 2 de  $G$  est distingué.

Ex:  $SO_3(\mathbb{R}) \triangleleft O_3(\mathbb{R})$  ( $SO_3(\mathbb{R}) = \text{Ker}(\det_{O_3(\mathbb{R})})$ )

- $A_n \triangleleft G_n$  ( $\#A_n = \frac{\#G_n}{2}$ ),  $A_n = \text{Ker}(\det_{G_n})$
- $\langle i \rangle \triangleleft Q_8$  car  $[\langle i \rangle : Q_8] = 2$ .

$$\langle \det_{Q_8} \rangle \cong \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$$

Prop: Soit  $G$  un groupe,  $\text{Aut}(G)$  le groupe des automorphismes et  $\text{Int}(G)$  le groupe de ses automorphismes intérieurs. Alors  $\text{Int}(G) \triangleleft \text{Aut}(G)$

Ex:  $\text{Int}(G_6) \triangleleft \text{Aut}(G_6)$  avec:

$\text{Aut}(G_6) \cong \langle \varphi \rangle \text{Int}(G_6)$  avec  $\varphi_{\text{id}} = \text{id}$

- $\text{Int}(G_6) \cong \text{Aut}(G_5)$
- $\text{Int}(G) = \text{id}$  si  $G$  est commutatif

Prop: Soit  $G$  un groupe et  $H$  un sous-groupe de  $G$ . Alors la normalisation de  $H$  est le plus grand sous-groupe de  $G$  dans lequel  $H$  est distingué.

On le note  $N_G(H)$

Ex: Si  $H$  est distingué,  $N_G(H) = G$

$$\bullet N_{O_3}(\langle s \rangle) = \langle s \rangle$$

$$\bullet N_{G_4}(\langle \alpha_2 \rangle) = G_3$$

Les sous-groupes caractéristiques

Def: Soit  $G$  un groupe et  $H$  un sous-groupe de  $G$ .  $H$  est un sous-groupe caractéristique si il est stable par les automorphismes de  $G$ .

avec  $\text{Aut}(G) \leq \text{Aut}(H)$ .

Prop: Si  $H$  est caractéristique, il est distingué.

Ex:  $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$  est distingué, mais non caractéristique dans  $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$

Prop: Soit  $G$  un groupe et  $H$  un sous-groupe de  $G$  et  $K$  un sous-groupe de  $H$ .

Si  $K \triangleleft H \triangleleft G$  alors  $K \triangleleft G$

Def: Soit  $G$  un groupe.

$$Z(G) = \{g \in G \mid \forall h \in G \quad gh = hg\}$$

$$G \xrightarrow{\varphi} \text{Im } \varphi \quad \text{On a la factorisation}$$

$$\begin{aligned} \text{Im } \varphi &= \{g \in G \mid g = \varphi^{-1}(g)\} \\ &= \text{Ker } \varphi \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Im } \varphi &= \{g \in G \mid \forall h \in G \quad gh = hg\} \\ &= Z(G) \end{aligned}$$

Def: Soit  $G$  un groupe.  $G$  groupe dérivé de  $G$ ,  $\text{Soc}(G)$  est le sous-groupe de  $G$  engendré par les commutateurs.

$$\text{Ex: } \text{Soc}(\text{O}_3(\mathbb{R})) = \text{SO}_3(\mathbb{R})$$

$$\begin{aligned} \text{Soc}(G) &= \{1, -1\} \\ Z(G) \text{ et } \text{Soc}(G) &\text{ sont des sous-groupes caractéristiques de } G. \end{aligned}$$

Def: Soit  $G$  un groupe.  $G/\text{Soc}(G)$  est l'abélianisation de  $G$ . C'est le plus grand quotient abélien de  $G$ :  $\text{Soc}(G) \triangleleft H \Leftrightarrow H \triangleleft G$  et  $G/H$  abélien.

Ex:  $\mathbb{Q}/\text{Soc}(\mathbb{Q}) \cong \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$  (groupe de Klein).

Appli: Soit  $G$  un groupe.  $G$  est résoluble si et seulement si il existe une suite de sous-groupes de  $G$  vérifiant  $G = H_0 \supset H_1 \supset \dots \supset H_n = \{1\}$  avec:

$H_i \triangleleft G$  et  $H_i/\text{Soc}(H_i)$  est abélien.

Ex:  $\mathbb{G}_a$  est résoluble.

III Les théorèmes d'isomorphisme : donnent un moyen de distinguer les groupes quotients.

1) La première théorie d'isomorphisme

Théorème: Soit  $G$  un groupe et  $\varphi$  un morphisme du groupe  $G$  dans un autre groupe  $G'$ . Alors:

$$G/\text{Ker } \varphi \cong \text{Im } \varphi.$$

En particulier:  $G$  est fini:  $|G| = |\text{Ker } \varphi| \cdot |\text{Im } \varphi|$ .

$$\text{Ex: } \text{Int}(G) \cong \mathbb{G}/\text{Soc}(G)$$

$$\begin{aligned} G &\xrightarrow{\varphi} \text{Im } \varphi \quad \text{On a la factorisation} \\ \pi &\searrow \mathbb{G}/\text{Soc}(G) \quad \varphi = \pi \circ \varphi \\ &\quad \text{• injective} \quad \text{• surjective} \end{aligned}$$

② Deuxième théorème d'isomorphisme

Théorème: Soit  $G$  un groupe,  $H$  et  $K$  deux sous-groupes de  $G$  avec  $K \trianglelefteq N(H)$ . Alors  $HK = KH$  est un sous-groupe de  $G$ ,  $H \trianglelefteq HK \trianglelefteq G$ ,  $KH = K$  et:

$$KH / H \cong K / H \cap K$$

Appel: Théorème de Sylow: Soit  $G$  un groupe d'ordre  $p^m$  avec  $p$  premier et  $p \nmid m$ . Si  $n_p$  désigne le nombre de  $p$ -Sylow de  $G$  on a:

- $n_p \equiv 1 \pmod{p}$
- Les  $p$ -Sylow sont tous conjugués
- Le théorème de Sylow permet de trouver des sous-groupes distingués: Un groupe d'ordre  $3 \times 5 \times 7$  a un unique  $7$ -Sylow

③ Troisième théorème d'isomorphisme

Théorème: Soit  $G$  un groupe,  $K$  et  $H$  deux sous-groupes distingués de  $G$  tels que  $K \trianglelefteq H$ .

Alors  $G / H \cong G / K$

$$\begin{aligned} \text{Ex: } \mathbb{Z}_{102} / \mathbb{Z}_{102}^2 &\cong \mathbb{Z}_{102} \\ \mathbb{G}_{4/1} / A_{4/1} &\cong \mathbb{Z}_{122} \quad (\text{V: groupe de Klein}) \end{aligned}$$

IV. À quoi servent-ils?

Passer au quotient permet de rendre les choses intrinsèques en ne considérant les objets qui partagent de leurs propriétés communes.

Ex: On le sous-groupe de  $\mathcal{L}^p(\mathbb{I})$  ( $p \in \mathbb{E}_{1, \text{non}}, \mathbb{I}$  un intervalle de  $\mathbb{R}$ ) constitué des fonctions nulles presque partout.  $\mathcal{L}^p(\mathbb{I}) / 0 = \mathcal{L}^p(\mathbb{I})$

ne pas être non à dire

→ Rendre la structure d'un groupe plus explicite en la décomposant.

$$\text{Ex: } D_m = \langle e^{i\pi}, \times \rangle$$

→ Modéliser plus facilement certaines propriétés ou étendre un groupe.

$$\text{Ex: construire } PSL_2(\mathbb{R}) \text{ en travaillant dans } \mathbb{R}^3.$$

→ Mettre en évidence des propriétés de certains objets, souvent algébriques ou géométriques. On les "code" dans le langage des groupes.

Ex: Le groupe des isométries d'une figure code la régularité.

Application: Le groupe des isométries d'un triangle admet un sous-groupe distingué non trivial si et seulement si le triangle est équilatéral.

Développement : Simplicité de  $SO_3(\mathbb{R})$

Binome : Léo Bigorgne et Joackim Bernier

Référence : Philippe Caldero et Jérôme Germoni, *Histoires hédonistes de groupes et de géométries* page 237

Prérequis :

- Réduction de  $O_n(\mathbb{R})$  : Si  $M \in O_n(\mathbb{R})$  alors il existe  $P \in O_n(\mathbb{R})$  tel que  $P^{-1}MP$  soit diagonale par blocs, chacun des blocs étant d'une des trois formes suivantes :  $-1, 1, \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}$  pour  $\theta \in \mathbb{R}$ .
- corollaire :  $SO_n(\mathbb{R})$  est connexe par arcs.
- $SO_n(\mathbb{R})$  est compact.
- Si  $M \in O_n(\mathbb{R})$  stabilise un sous espace  $H$  alors il stabilise aussi son orthogonal.
- $O_n(\mathbb{R})$  est engendré par les réflexions.
- Le centre de  $SO_n(\mathbb{R})$  ne contient que des matrices scalaires.

Idée des preuves :

- Par récurrence totale sur la dimension à initialiser pour  $n = 2$ . Puis montrer qu'il existe soit un plan soit une droite stable.
- Par récurrence sur la dimension. On prend  $x \neq u(x)$  on compose à gauche par la réflexion d'hyperplan  $(x - u(x))^\perp$ .
- Un endomorphisme qui commute avec un autre laisse stable ses sous espaces propres.

La démonstration :

- Définition : Retournement orthogonal élément de  $SO_n(\mathbb{R})$  dont la réduction ne contient que des 1 et deux  $-1$ .
- Étape 1 : Pour  $n \geq 3$ ,  $SO_n(\mathbb{R})$  est engendré par les retournements orthogononaux. Si  $u \in SO_n(\mathbb{R})$  alors  $u = \prod_{i=1}^{2k} R_{H_i}$ . On montre donc qu'un produit de deux réflexions  $R_H$  et  $R_{H'}$  et un produit de deux retournements orthogononaux.

Soit  $F$  un sous espace de dimension 1 dans  $H \cap H'$ , on pose alors :

$$\begin{cases} r|F = -I_1, \\ r|F^\perp = R_H|F^\perp, \\ r'|F = -I_1, \\ r'|F^\perp = R_{H'}|F^\perp. \end{cases}$$

$r$  est un retournement car  $r|F^\perp$  est une réflexion.

Attention dans la référence il y a une erreur.

- Soit  $H$  un sous groupe distingué non trivial de  $SO_3(\mathbb{R})$ .
- Étape 2 : Si  $H$  contient un retournement, il les contient tous. Soit  $r_D \in H$  un retournement d'axe  $D$ . Soit  $D'$  une autre droite. Alors il existe  $s \in SO_3(\mathbb{R})$  envoyant  $D$  sur  $D'$ . Alors  $r_{D'} = srs^{-1} \in H$ .
- Étape 3 :  $H$  contient au moins un retournement.

Soit  $h \in H$  non trivial. On pose alors :  $\begin{array}{ccc} \phi : & SO_3(\mathbb{R}) & \rightarrow \mathbb{R} \\ & g & \mapsto \text{tr}(ghg^{-1}h^{-1}) \end{array}$  Si  $g \in SO_3(\mathbb{R})$  alors  $ghg^{-1}h^{-1} \in H$  puisque  $H$  est distingué. Si  $\theta$  est l'angle associé au bloc de taille deux de  $ghg^{-1}h^{-1}$  alors  $\phi(g) = 1 + 2\cos(\theta) \leq 3$  et il y a égalité pour  $g = h$ .

Puisque  $SO_3(\mathbb{R})$  est connexe et  $\phi$  est continue alors  $\phi(SO_3(\mathbb{R})) := [a; 3]$ .

Par l'absurde si  $a=3$  alors, pour tout  $g \in SO_3(\mathbb{R})$ ,  $\text{tr}(ghg^{-1}h^{-1}) = 3$ , donc  $ghg^{-1}h^{-1} = I_3$  ( $\theta = 0$ ). Mais alors  $h = I_3$  ce qui est exclu.

Donc  $a < 3$ , donc il existe  $n \in \mathbb{N}$  tel que  $a < 1 + 2\cos(\frac{\pi}{n}) < 3$ . Soit  $g$  l'antécédent d'un tel élément, alors  $ghg^{-1}h^{-1}$  est une rotation d'angle  $\frac{\pi}{n}$ . Ainsi,  $(ghg^{-1}h^{-1})^n$  est un retournement qui est dans  $H$ .

# Théorème de Sylow

Joackim Bernier et Léo Bigorgne

15 septembre 2014

Soit  $G$  un groupe fini d'ordre  $p^a m$  avec  $p \nmid m$ .

**Théorème 0.1** *Tous les  $p$ -Sylow de  $G$  sont conjugués et si  $n_p$  désigne leur nombre on a*

$$n_p \equiv 1[p]$$

$$n_p \mid m$$

**Démonstration 0.1** Soit  $P$  et  $H$  deux  $p$ -Sylow de  $G$ . On fait agir  $G$  par conjugaison sur ses  $p$ -Sylow. Notons  $n$  le nombre de conjugués de  $P$  et  $\omega(P)$  son orbite sous l'action de  $G$ .  $H$  en tant que sous groupe de  $G$  agit par restriction et si  $L$  désigne un  $p$ -Sylow de  $G$  on note  $\omega_H(L)$  son orbite pour l'action restreinte à  $H$ .  $\omega(P)$  se partitionne en  $k$  sous orbites pour l'action de  $H$  sur  $\omega(P)$ .

On a la relation

$$n = \sum_{i=1}^k |\omega_H(P_i)|$$

Où  $P_i$  est un représentant de la  $i$ -ème sous orbite.

On a pour tout  $i \in \{1; \dots; k\}$ ,  $|\omega_H(P_i)| \mid |H|$  donc  $|\omega_H(P_i)| = 1$  ou  $p \mid |\omega_H(P_i)|$ .

Si  $|\omega_H(P_i)| = 1$  alors  $P_i = H$ . En effet dans ce cas  $H \subset N(P_i)$  donc  $HP_i$  est un sous groupe de  $G$  dans lequel  $P_i$  est distingué. Donc, par le deuxième théorème d'isomorphisme on a

$$HP_i/P_i \simeq H/H \cap P_i$$

Et  $HP_i$  est un  $p$ -groupe et donc par maximalité de  $H$  et  $P_i$  on a  $H = HP_i = P_i$ .

Si on applique ce résultat à  $H = P$  on obtient

$$n \equiv 1[p]$$

Si  $H$  est quelconque on déduit de ce qui précède qu'il existe  $i$  tel que  $p \nmid |\omega_H(P_i)|$ .

Alors  $H = P_i$  et  $H$  et  $P$  sont conjugués. On en déduit  $n = n_p$ .

De plus  $n \mid |G|$  et  $n \wedge p^a = 1$  donc par le théorème de Gauss :

$$n \mid m$$

## Références

[1] Felix Ulmer, Théorie des groupes.

# Automorphismes de $\Sigma_6$

Joackim Bernier et Léo Bigorgne

16 septembre 2014

**Théorème 0.1**  $\exists \varphi \in \mathfrak{S}_6 \setminus \text{Int}(\mathfrak{S}_6), \varphi^2 = id$  et

$$\text{Aut}(\mathfrak{S}_6) = \langle \varphi \rangle \text{Int}(\mathfrak{S}_6)$$

On utilisera dans la démonstration les résultats suivants :

Si un automorphisme de  $\mathfrak{S}_6$  envoie une transposition sur une transposition, il est intérieur.

$A_6$  est simple.

**Démonstration 0.1** Montrons tout d'abord que  $\mathfrak{S}_6$  contient un sous-groupe d'indice 6 ne stabilisant aucun point de  $\{1; \dots; 6\}$ .

$PGL(2; 5)$  agit transitivement sur  $\mathbb{P}^1(\mathbb{F}_5)$  (qui a 6 éléments). D'où une injection de  $PGL(2; 5)$  (de cardinal 120) dans  $\mathfrak{S}_6$  dont l'image est un sous-groupe d'indice 6 de  $\mathfrak{S}_6$  agissant transitivement sur  $\{1; \dots; 6\}$ .

Construisons maintenant un automorphisme non intérieur de  $\mathfrak{S}_6$ .

L'action de  $\mathfrak{S}_6$  par translation à gauche sur  $\mathfrak{S}_6/N$  (de cardinal 6) donne un morphisme de groupe

$$\varphi : \mathfrak{S}_6 \rightarrow \mathfrak{S}_6$$

C'est un isomorphisme car son noyau est inclus dans  $N$  (le stabilisateur de la classe  $N$ ) et comme le seul sous-groupe distingué non trivial de  $\mathfrak{S}_6$  est  $A_6$ , de cardinal 360, on en déduit que  $\text{Ker}(\varphi) = \{id\}$ . Si dans la bijection entre  $\{1; \dots; 6\}$  et  $\mathfrak{S}_6/N$  on associe la classe de  $N$  à 6 alors  $\varphi(N)$  laisse stable 6. Par conséquent,  $\varphi$  ne peut être intérieur. En effet si  $\varphi = \sigma \cdot \sigma^{-1}$  on a pour tout  $\gamma \in N$ ,  $\sigma \gamma \sigma^{-1}(6) = 6$  et donc

$$\gamma(\sigma^{-1}(6)) = \sigma^{-1}(6)$$

Ce qui est impossible car  $N$  agissant transitivement sur  $\{1; \dots; 6\}$  ne peut laisser stable  $\sigma^{-1}(6)$ . Ainsi  $\varphi$  est un automorphisme non intérieur de  $\mathfrak{S}_6$ . Montrons maintenant que  $\text{Int}(\mathfrak{S}_6)$  est d'indice 2 dans  $\text{Aut}(\mathfrak{S}_6)$ .

Tout d'abord si  $\phi \in \mathfrak{S}_6 \setminus \text{Int}(\mathfrak{S}_6)$ ,  $\phi$  envoie une transposition sur une triple transposition (et réciproquement). En effet, soit  $\tau \in \mathfrak{S}_6$  une transposition. Alors  $\phi(\tau)$  est d'ordre 2 et est donc une transposition simple, double ou triple. Comme  $\varphi$  est un isomorphisme

$\varphi(A_6)$  est un sous-groupe distingué non trivial et est donc  $A_6$ . Par conséquent  $\varphi(\tau)$  ne peut être une double transposition. Si toute transposition était envoyée sur une transposition,  $\phi$  serait intérieur donc il existe  $\tau$  une transposition telle que  $\phi(\tau)$  soit une triple transposition. Si  $\gamma$  est une transposition,  $\gamma$  et  $\tau$  sont conjuguées, donc  $\phi(\gamma)$  et  $\phi(\tau)$  aussi. Par conséquent  $\phi(\gamma)$  et  $\phi(\tau)$  ont même type et  $\phi(\gamma)$  est aussi une triple transposition.

Soit  $\phi$  et  $\psi \in \mathfrak{S}_6 \setminus \text{Int}(\mathfrak{S}_6)$  et  $\tau$  une transposition.  $\psi(\tau)$  est une triple transposition donc  $\phi^{-1}(\psi(\tau))$  est une transposition et  $\phi^{-1}\psi \in \text{Int}(\mathfrak{S}_6)$ . Et  $\text{Int}(\mathfrak{S}_6)$  est d'indice 2 dans  $\text{Aut}(\mathfrak{S}_6)$ .

Il nous reste maintenant à montrer qu'il existe  $\varphi \in \mathfrak{S}_6 \setminus \text{Int}(\mathfrak{S}_6)$  d'ordre 2.

Soit  $\varphi \in \mathfrak{S}_6 \setminus \text{Int}(\mathfrak{S}_6)$ . Quitte à composer à gauche par un automorphisme intérieur bien choisi on peut supposer que  $\varphi(12345) = (12345)$  car  $\varphi(12345)$  est un 5-cycle (il est d'ordre 5) et tous les 5-cycles sont conjugués. On a de plus  $\varphi^2 \in \text{Int}(\mathfrak{S}_6)$  donc  $\exists \sigma \in \mathfrak{S}_6$ ,  $\varphi^2 = \text{int}_\sigma$  et  $\sigma$  commute avec  $(12345)$ , dont le commutant est  $\langle (12345) \rangle$  donc  $\sigma = (12345)^k$  et  $\varphi^5$  convient.

## Références

- [1] Daniel Perrin, cours d'algèbre.