

I - Le groupe symétrique.

1 - Définitions.

Définition I.1.1. Soit  $X$  un ensemble. Une permutation de  $X$  est une bijection de  $X$  dans  $X$ . L'ensemble des permutations de  $X$  est noté  $\mathcal{S}(X)$ .

Théorème I.1.2. Pour  $X \neq \emptyset$ ,  $(\mathcal{S}(X), \circ)$  est un groupe

Définition I.1.3.  $\mathcal{S}(\{1, \dots, n\})$  est appelé groupe symétrique à  $n$  éléments. On le note  $\mathcal{S}_n$ .

Proposition I.1.4. Si  $|X| = n$  alors  $\mathcal{S}(X) \cong \mathcal{S}_n$  et  $|\mathcal{S}(X)| = n!$

On parle alors du groupe symétrique à  $n$  éléments.  
On représente  $\sigma \in \mathcal{S}_n$  par  $\begin{pmatrix} 1 & 2 & \dots & n \\ \sigma(1) & \sigma(2) & \dots & \sigma(n) \end{pmatrix}$

2 - Propriétés de structure de  $\mathcal{S}_n$

Remarque I.2.1.  $\mathcal{S}_3$  n'est pas commutatif. En effet,  
 $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$

Remarque I.2.2. Pour  $n \leq m$ ,  $\mathcal{S}_n \hookrightarrow \mathcal{S}_m$

Résultat I.2.3. Pour  $n \geq 3$ ,  $\mathcal{S}_n$  n'est pas commutatif. mieux, on a  $Z(\mathcal{S}_n) = \{id\}$

Définition I.2.4.  $\alpha, \beta \in \mathcal{S}_m$ . On dit que  $\alpha$  et  $\beta$  sont déjointes si  $\forall k \in \{1, \dots, m\}$ ,  $\alpha(k) = k$  ou  $\beta(k) = k$ .

Résultat I.2.5. Si  $\alpha$  et  $\beta$  déjointes alors  $\alpha\beta = \beta\alpha$

Définition I.2.6. Soit  $\sigma \in \mathcal{S}_m$ ,  $k \in \{1, \dots, m\}$ . On appelle  $\mathcal{O}_\sigma(k) = \{\sigma^i(k), i \in \mathbb{Z}\}$  l'orbite de  $k$  sous  $\sigma$ .

La relation définie par  $k \sim l \Leftrightarrow k \in \mathcal{O}_\sigma(l)$  est une relation d'équivalence et on peut donc écrire  $\{1, \dots, m\} = \mathcal{O}_\sigma(k_1) \sqcup \dots \sqcup \mathcal{O}_\sigma(k_p)$ .

Définition I.2.7. Soit  $p > 1$ . On appelle p-cycle toute permutation  $\sigma \in \mathcal{S}_m$  qui possède une unique orbite de taille  $p$ . On appelle transposition les 2-cycles

- Remarque I.2.8.
- Un  $p$ -cycle est d'ordre  $p$ . On note alors  $\sigma = (k, \sigma(k), \dots, \sigma^{p-1}(k))$  pour  $k$  tq  $\sigma(k) \neq k$
  - Soit  $\sigma = (x_1, \dots, x_p)$  un  $p$ -cycle. Soit  $\gamma \in \mathcal{S}_m$ , alors  $\gamma\sigma\gamma^{-1} = (\gamma(x_1), \dots, \gamma(x_p))$ .
  - Deux cycles ont même longueur s'ils sont conjugués.
  - $2 \leq p \leq m$ . Il y a  $(p-1)! \binom{m}{p}$   $p$ -cycles dans  $\mathcal{S}_m$ .

Théorème I.2.9. Toute permutation de  $\mathcal{S}_m$  se décompose en produit de cycles déjoints

Remarque I.2.10. Cette décomposition est unique à l'ordre près

Corollaire I.2.11. Toute permutation se décompose en produit de transpositions.

Remarques I.2.12. On peut se restreindre aux transpositions  $(1, i)$ ,  $i \in \{2, \dots, m\}$  ou  $(i, i+1)$ ,  $i \in \{1, \dots, m-1\}$ .

Application I.2.13. Algorithmes de tri : par. le tri à bulles.

Définition I.2.14. On appelle profil de  $\sigma \in \mathcal{S}_m$  la suite ordonnée par ordre croissant des longueurs des cycles intervenant dans sa décomposition.

Proposition I.2.15.

- Deux permutations sont conjuguées si elles ont le même profil.
- Il y a bijection entre les classes de conjugaison de  $\mathcal{S}_m$  et l'ensemble des suites  $\uparrow, \geq 0$ , finies de somme  $m$ .

## II - Signature d'une permutation et groupe alterné.

### 1. Signature.

Définition II.1.1. Soit  $\sigma \in \mathcal{S}_m$ . On définit la signature de  $\sigma$  par  $E(\sigma) = \prod_{1 \leq i < j \leq m} \frac{\sigma(j) - \sigma(i)}{j - i}$ .

Propriétés II.1.2.

- $E$  est un morphisme de groupe surjectif de  $\mathcal{S}_m$  dans  $\{-1, 1\}$ .

- Soit  $\gamma$  un  $p$ -cycle.  $E(\gamma) = (-1)^{p-1}$

- Si  $\sigma = t_1 \dots t_q$  une décomposition en transposition de  $\sigma$ , alors  $E(\sigma) = (-1)^q$
- $\sigma \in \mathcal{S}_m$ ,  $E(\sigma) = (-1)^{m - m(\sigma)}$  où  $m(\sigma) = \text{nbr de } \sigma\text{-orbites}$ .

Remarque II.1.3:  $E$  est l'unique morphisme surjectif de  $\mathcal{S}_m$  dans  $\{-1, 1\}$

### 2. Groupe alterné.

Définition II.2.1. On appelle groupe alterné à  $n$  éléments et on note  $A_n = \ker E$ .

Remarque II.2.2. On a  $A_n \triangleleft \mathcal{S}_n$  et pour  $n \geq 2$  on a  $\mathcal{S}_n / A_n \simeq \{-1, 1\}$  donc  $[\mathcal{S}_n : A_n] = 2$  et  $|A_n| = \frac{n!}{2}$ .

Proposition II.2.3. [Générateurs de  $A_n$ ]

$n \geq 3$

- (i)  $A_n$  est engendré par  $(1, i)(1, j)$   $2 \leq i, j \leq n$
- (ii)  $A_n$  est engendré par les 3-cycles, et même par  $(1, 2, i)$ ,  $3 \leq i \leq n$ .
- (iii)  $A_n$  est engendré par les  $\sigma^2$ ,  $\sigma \in \mathcal{S}_n$ .

Proposition II.2.4. Pour  $n \geq 2$ ,  $A_n$  est le seul sous-groupe d'indice 2 de  $\mathcal{S}_n$ .

Théorème II.2.5  $A_n$  est simple si  $n \neq 4$

[P]

### 3. Groupe dérivé, résolubilité et automorphismes de $\mathcal{S}_n$

Proposition II.3.1:  $D(\mathcal{S}_n) = A_n$  et pour  $n \geq 5$   $D(A_n) = A_n$

[P]

Corollaire II.3.2.  $S_m$  est résoluble ssi  $m \leq 4$

Application II.3.3. Résolubilité par radicaux des équations polynomiales. (Critère de).

[P] Corollaire II.3.3. Tout sous-groupe d'indice  $m$  de  $S_m$  est isomorphe à  $S_{m-1}$ .

Théorème II.3.4. [Automorphismes de  $S_m$ ] [DEV. 1]

$$\text{Aut}(S_m) \cong \text{Int}(S_m) \Leftrightarrow m \neq 6$$

[P]

### III - Actions de groupe et groupe symétrique, réalisation géométrique.

#### 1 - Actions de groupe, théorème de Cayley

Se donner une action d'un groupe  $G$  sur un ensemble  $E$  est équivalent à donner un morphisme de  $G$  dans  $\mathcal{Y}(E)$ .

Théorème III.1.1 [de Cayley]

Tout groupe fini d'ordre  $m$  est isomorphe à un sous-groupe de  $S_m$

Application III.1.2. Théorème de Sylow.

#### 2 - Réalisation géométrique de $S_m$ et $A_m$ .

Définition III.2.1. On définit un simplexe régulier  $t_n$  de  $\mathbb{R}^m$  par  $t_n = (A_0, \dots, A_m)$  avec  $A_0, \dots, A_m$  affinement indépendants et  $d(A_i, A_j) = 1$

On note  $\text{Isom}(t_n)$  l'ensemble des isométries laissant  $t_n$  invariant

Résultat III.2.2.  $\text{Isom}(t_n) \cong S_{m+1}$  et  $\text{Isom}^+(t_n) \cong A_{m+1}$

[X]

### IV - Application.

#### 1 - Formes multilinéaires alternées.

Définition IV.1.1. Soit  $K$  corps ( $\text{car}(K) \neq 2$ ) et  $E$   $K$ -ev. Une forme  $m$ -linéaire de  $E$  dans  $K$  est dite alternée si de dim finie  $m$ .

$$(\exists i, j, i \neq j, x_i = x_j) \Rightarrow (\varphi(x_1, \dots, x_m) = 0) \quad \forall (x_1, \dots, x_m) \in E^m$$

Proposition IV.1.2.  $\varphi$  est alternée si et seulement si

$$\forall \sigma \in S_m \quad \forall (x_1, \dots, x_m) \in E^m \quad \varphi(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(m)}) = \varepsilon(\sigma) \varphi(x_1, \dots, x_m)$$

Théorème IV.1.3.

L'ensemble des formes  $m$ -linéaires alternées sur  $E$  est un  $K$ -ev. de dim  $\perp$ . De plus, si  $B$  base de  $E$  on a  $\varphi(x_1, \dots, x_m) = \sum_{\sigma \in S_m} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^m x_{i, \sigma(i)} \cdot \varphi(B)$

Définition IV.1.4.  $\det_B$  est l'unique forme  $m$ -linéaire alternée telle que  $\det_B(B) = 1$ .

Propositions IV.1.5. •  $\det(A) = \det(A^t)$  •  $\det(AA) = \lambda^n \det(A)$   
• développement par rapport à une ligne / colonne.

Théorème IV.1.6. [Frobenius - Zolotarev] [DEV 2]

Soit  $p$  premier  $\geq 3$ .  $\forall$  un  $\mathbb{F}_p$ -ev. de dim finie, alors  $\forall u \in GL(V)$  on a  $\varepsilon(u) = \left( \frac{\det u}{p} \right)$ .

[OA]

### RÉFÉRENCES:

[P] Daniel Perrin, Cours d'algèbre.

[X] Groupe X-ENS algèbre 3.

[OA] objectif agreg.

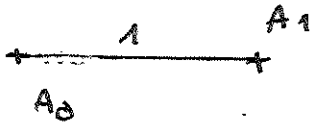
### DÉVELOPPEMENTS POSSIBLES:

- $A_m$  est simple pour  $m \geq 5$
- Coloriage du cube.

### AUTRE APPLICATION IMPORTANTE:

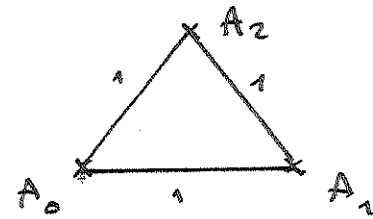
Polynômes symétriques. (voir par exemple  
J.-J. Risler, P. Boyer - Algèbre pour la licence 3.)

### SIMPLEXES RÉGULIERS:

- de  $\mathbb{R}$ :  segment  
de longueur 1

- de  $\mathbb{R}^2$ :

triangle  
équilateral



- de  $\mathbb{R}^3$ :

tétraèdre  
régulier

