

# 108. Exemples de parties génératrices de groupe.

Introduction pour  $G$  un groupe et  $A \in \mathcal{P}(G)$ , on note  $\langle A \rangle$  l'intersection de tous les sous-groupes de  $G$  contenant  $A$ . C'est le plus petit sous-groupe de  $G$  qui contient  $A$  et on dit que c'est le sous-groupe engendré par  $A$ . On dit que  $A$  est une partie génératrice de  $G$  lorsque  $\langle A \rangle = G$ .

## I) Groupes abéliens

### 1) Groupes monogènes et cycliques

Def 1 Si  $A$  est réduit à un élément et  $G = \langle A \rangle$  alors on dit que  $G$  est monogène.

Def 2 Un groupe monogène et fini est dit cyclique.

Exemple 3  $\mathbb{Z} = \langle 1 \rangle$  est monogène non cyclique.  
 $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z} = \langle \bar{1} \rangle$  est cyclique.

Proposition 4 Pour  $a \in G$ ,  $\langle a \rangle$  est isomorphe à  $\mathbb{Z}$  ou  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  pour  $n \in \mathbb{N}$ .

Corollaire 5 Si  $|G|$  est fin premier alors  $G$  est cyclique.

Corollaire 6 Si  $G \cong \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  alors  $G$  admet  $\varphi(n)$  générateurs.

### 2) Groupes abéliens de type fini

Théorème 7 Soit  $G$  un groupe abélien fini. Alors il existe des entiers  $a_1, \dots, a_n$  uniques tels que  $a_i \geq 2$  et  $a_i | a_{i+1} | \dots | a_n$ , et

$$G \cong (\mathbb{Z}/a_1\mathbb{Z}) \times \dots \times (\mathbb{Z}/a_n\mathbb{Z}).$$

Application 8: Critère d'isomorphisme de deux groupes abéliens finis.

Théorème 9: Soit  $G$  un groupe abélien de type fini. Alors il existe des entiers  $a_1, \dots, a_n, r$  uniques tels que  $a_i \geq 2$ ,  $a_i | a_{i+1} | \dots | a_n$ , et

$$G \cong \mathbb{Z}^r \times (\mathbb{Z}/a_1\mathbb{Z}) \times \dots \times (\mathbb{Z}/a_n\mathbb{Z}).$$

## II) Groupes symétriques et diédraux

### 1) Groupes symétriques

Def 10: pour  $n \in \mathbb{N}^*$ , on appelle le groupe symétrique de degré  $n$  et on note  $\mathcal{S}_n$  le groupe des permutations de  $\llbracket 1, n \rrbracket$ .

Théorème 11: pour  $n \geq 2$ ,  $\mathcal{S}_n$  est engendré par les transpositions.

Proposition 12: pour  $n \geq 2$ ,  $\mathcal{S}_n$  est engendré par l'un quelconque des ensembles suivants:

- les transpositions  $(1, i)$  avec  $2 \leq i \leq n$ ,
- les transpositions  $(i, i+1)$  avec  $1 \leq i \leq n-1$ ,
- la transposition  $(1, 2)$  et le  $n$ -cycle  $(1, 2, \dots, n)$ .

Def 13 pour  $\sigma \in \mathcal{S}_n$ , la signature de  $\sigma$  est  $\epsilon(\sigma) := (-1)^p$ , où  $p := \text{card}\{(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2 \mid i < j \text{ et } \sigma(j) > \sigma(i)\}$ .

Def 14: Le noyau de  $\epsilon$  est appelé le groupe alterné et noté  $\mathcal{A}_n$ .

Théorème 15: pour  $n \geq 3$ ,  $A_n$  est engendré par les 3-cycles de la forme  $(1, 2, i)$  avec  $3 \leq i \leq n$

Application 16: pour  $n \geq 5$ ,  $A_n$  est simple.

## 2) Groupes diédraux

Déf 17: Soit  $D_n$  l'ensemble des isométries du plan qui conservent un polygone régulier à  $n$  côtés, autrement dit, qui conservent globalement l'ensemble de ses  $n$  sommets. On appelle  $D_n$  le groupe diédral de degré  $n$ . ( $n \geq 2$ )

Prop 18:  $D_n$  est fini d'ordre  $2n$ .

Prop 19:  $D_n$  est engendré par la rotation de centre le centre du polygone et d'angle  $\frac{2\pi}{n}$  et par une symétrie axiale d'axe un axe de symétrie du polygone.  $D_n$  admet la présentation:  $\langle a, b \mid b^n, a^2, (ab)^2 \rangle$

## III) Le groupe linéaire

### 1) $GL(E)$ et $SL(E)$

Pour  $K$  un corps commutatif, notons  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension  $n$ .

Déf 20 Le groupe linéaire  $GL(E)$  est le groupe des applications linéaires bijectives de  $E$  dans  $E$ .

Déf 21 Le groupe spécial linéaire est  $SL(E) := \{v \in GL(E) \mid \det v = 1\}$ .

Déf-Prop 22: Soient  $H$  un hyperplan de  $E$  et  $v \in GL(E)$  tel que  $v|_H = id|_H$ . Alors il y a équivalence entre:

- 1)  $\det v \neq 1$
- 2)  $v$  admet une valeur propre différente de 1 et  $v$  est diagonalisable
- 3)  $\text{Im}(v - id) \not\subset H$ .

Si  $v$  vérifie une de ces propriétés alors on dit que  $v$  est une dilatation.

Déf-Prop 23: Soient  $H$  un hyperplan de  $E$  et  $f \in E^*$  tel que  $H = \ker f$  et  $v \in GL(E)$  tel que  $v \neq id$  et  $v|_H = id|_H$ . Alors il y a équivalence entre

- 1)  $\det v = 1$
- 2)  $v$  n'est pas diagonalisable
- 3)  $\text{Im}(v - id) \subset H$
- 4)  $\exists a \in H \setminus \{0\}, \forall x \in E, v(x) = x + f(x) \cdot a$
- 5) dans une certaine base,  $v$  a pour matrice  $\begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$

Si  $v$  vérifie une de ces propriétés alors on dit que  $v$  est une transvection.

Théorème 24:  $SL(E)$  est engendré par les transvections.

Théorème 25:  $GL(E)$  est engendré par les transvections et les dilatations [DVLPT]

Application 26 : calcul des centres :

centre de  $GL(E) = K^* \cdot I_n$ ,  
centre de  $SL(E) = \{ \lambda I_n \mid \lambda^n = 1_K \}$

Application 27 : groupes dérivés

$$D(GL_2(\mathbb{F}_2)) = D(SL_2(\mathbb{F}_2)) \simeq A_2,$$

$$D(SL_2(\mathbb{F}_3)) \simeq H_8 \text{ (groupe des quaternions),}$$

pour les autres cas :  $D(GL(E)) = D(SL(E)) = SL(E)$

2) Le groupe orthogonal

Et.  $K = \mathbb{R}$ . Notons  $q$  une forme quadratique non dégénérée sur  $E$ .

Def 28 : Le groupe orthogonal est

$$O(q) := \{ u \in GL(E) \mid \forall x \in E, q(u(x)) = q(x) \}$$

$$\text{et } O^+(q) := O(q) \cap SL(E)$$

Def 29 : Soit  $u \in GL(E)$  tel que  $u^2 = id$

Si  $\dim(\ker(u+id)) = 1$  (resp 2) alors on dit que  $u$  est une réflexion (resp renversement)

Prop 30 : Soit  $u \in GL(E)$  tel que  $u^2 = id$  Alors

$$u \in O(q) \Leftrightarrow \ker(u-id) \perp \ker(u+id)$$

Théorème 31 :  $O(q)$  est engendré par les réflexions orthogonales. Plus précisément, si  $u \in O(q)$  alors  $u$  est produit d'au plus  $n$  réflexions.

Théorème 32 : Tout élément de  $O^+(q)$  est produit d'au plus  $n$  renversements.

Application 33 :  $\forall n \geq 2, D(O(q)) = O^+(q)$

$\forall n \geq 3, D(O^+(q)) = O^+(q)$   
Pour  $n=2, D(O^+(q)) = \{id\}$ .

IV] Homographies et groupe modulaire

Pour  $E$  un espace vectoriel, notons  $P(E)$  l'espace projectif associé à  $E$  et  $p: E \rightarrow P(E)$  la projection

1) Homographies

Def 34 : Une homographie  $g: P(E) \rightarrow P(E)$  est une application telle qu'il existe un isomorphisme linéaire  $f: E \rightarrow E$  tel que  $p \circ f = g \circ p$ .

Prop 35 : Les homographies forment un groupe noté  $PGL(E)$  isomorphe à  $GL(E) / \{ \text{homothéties} \}$ .

Cas de  $PGL_2(\mathbb{C})$ .

$$PGL_2(\mathbb{C}) = \{ z \mapsto \frac{az+b}{cz+d} \mid ab-bc \neq 0 \}.$$

Prop 36 :  $PGL_2(\mathbb{C})$  est engendré par les similitudes directes ( $z \mapsto az+b$  avec  $a \neq 0$ ) et  $z \mapsto \frac{1}{z}$ .

2) Le groupe modulaire

Def 37 : On appelle groupe modulaire le groupe

$$PSL_2(\mathbb{Z}) = SL_2(\mathbb{Z}) / \{ \pm id \}$$

Application 38 : Action de  $PSL_2(\mathbb{Z})$  sur le demi-plan de Poincaré  $\{ z \in \mathbb{C} \mid \text{Im}(z) > 0 \}$  [DVLPT].

Réf: Cours d'algèbre, Perrin

Géométrie, Audin

Algèbre, Tauvel

Éléments de théorie des groupes Galois

Algèbre et géométrie, Combes.