

I) Définitions et Généralités.

[1] **Def 1** Soit G un groupe et $A \subset G$. Il existe un plus petit sous-groupe (noté $\langle A \rangle$) de G contenant A . Il s'écrit comme produit de A et d'inverses de A . On l'appelle sous-groupe engendré par A : $\langle A \rangle = \langle A \rangle$. Si A est fini alors on note $H = \langle a_1, \dots, a_n \rangle$

[2] **Ex 2** Soit $n \in \mathbb{N}$, le groupe diédral D_n est le groupe des isométries du plan euclidien conservant un polygone régulier à n côtés. Il possède n rotations de centre O et n réflexions de O et n symétries par rapport aux côtés passant par O et aux milieux des côtés (si n est pair) ou par les diagonales des côtés (si n est impair). On a : $D_n = \langle s, r \rangle$ où $s(s) = 2$, $s(r) = n$ et $s(sr) = 2$. De plus si on appelle $D(D_n)$ le groupe dérivé de D_n , c'est à dire le plus petit sous-groupe distingué de D_n engendré par les commutants : $srs^{-1}r^{-1}$, on a : $D(D_{2n}) = \langle r \rangle$ et $D(D_{2n+1}) = \langle r^2 \rangle$ où $srs^{-1} = n$.

[3] **Def 3** Un groupe G est dit de type fini si il existe un nombre fini d'éléments $a_1, \dots, a_n \in G$ tels que $G = \langle a_1, \dots, a_n \rangle$

Ex 4 D_n , $\mathbb{Z}^n = \langle (1, 0, \dots, 0), (0, 1, \dots, 0), \dots, (0, \dots, 0, 1) \rangle$

[4] **Cex 5** $(\mathbb{Z}[x], +)$ est engendré par $\{1, x, \dots, x^k, \dots\}$.

[5] **Def 6** Soit $g \in G$, g est un élément non nul si $\forall a_1, \dots, a_k \in G$

tels que $\langle g, a_1, \dots, a_k \rangle = G$ alors $\langle a_1, \dots, a_k \rangle = G$.

Ex 7 Si l'élément neutre est non nul, \overline{G} est non nul dans $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.

Def 8 Une partie génératrice de G est dite minimale si elle n'englobe plus G lorsque l'on lui retire un élément.

Si $|G| = p^k$, $k \in \mathbb{N}^*$

[6] **Def 9** G est un p -groupe (p premier) si $|G| = p^k$, $k \in \mathbb{N}^*$

Ex 10 Soit p premier $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^k$ est un p -groupe $\forall k \in \mathbb{N}^*$

Def 10 Soit G un groupe. On appelle groupe de Frattini de G (noté) $f(G)$ l'intersection de tous ses sous-groupes maximaux.

Ex 12 $f(\mathbb{Q}) = \emptyset$ pour $(\mathbb{Q}, +)$.

prop 13 Soit G un groupe. $f(G)$ est l'ensemble des éléments non de G .

thm 14 Soit G un p -groupe. Les familles génératrices minimales ont même cardinal.

Def 15 On appelle F_n le groupe libre à n éléments construit par concaténation des éléments $\{a_1, \dots, a_n\}$ un ensemble de caractères. On identifie deux mots une fois enlevé les syllabes de la forme $a_i a_i^{-1}$ et $a_i^{-1} a_i$. Si $m \in F_n$ alors $m = a_{i_1} \dots a_{i_m}$ où $\forall j \in \{-1, 1\}$ et $a_{i_j} \in \{a_1, \dots, a_n\}$.

Def-prop 16 Soit G un groupe et $b_1, \dots, b_n \in G$. Il existe un unique morphisme $\varphi : F_n \rightarrow G$ tel que $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ $\varphi(a_i) = b_i$. Ce morphisme est surjectif si les $(b_i)_{i \in \mathbb{N}}$ englobent G . En particulier, dans ce cas $G \cong F_n$. On appelle présentation de G par générateurs et relations la donnée de générateurs (b_i) et d'une partie génératrice du sous-groupe distingué $\langle b_i \rangle$ et d'une partie génératrice du sous-groupe englobant $\langle b_i \rangle$ distingué par l'appelée relation.

On note alors $G = \langle b_1, \dots, b_n \mid r_1, \dots, r_p \rangle$.

Ex 17 $D_n = \langle r, s \mid s^2 = 1, r^n = 1, srs = r^{-1} \rangle$. On notera par la suite $D_n = \langle r, s \mid s^2, r^n, srs \rangle$.

II) Groupes monogènes, $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$.

[4] **Def 18** Soit G un groupe. On dit que G est monogène s'il est engendré par un seul élément : $\exists a \in G$ tel que $G = \langle a \rangle$

Ex 19 $(\mathbb{Z}, +)$ est engendré par n , $\forall n \in \mathbb{Z}^*$.

[4] **Prop 20** Tous les groupes monogènes sont abéliens.

[5] **Def 21** $(n\mathbb{Z}, +)$ est distingué dans $(\mathbb{Z}, +)$. On définit alors le quotient $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$.

[5] **Prop 22** $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ est cyclique, il est engendré par $\bar{1}$.

[5] **Prop 23** Soit G un groupe monogène. G est isomorphe à \mathbb{Z} ou à un $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$.

Ex 24 Le groupe des racines n ième de l'unité est isomorphe à $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$.

prop 25 Soit $k \in \mathbb{Z}$. On a:

$\det_{k=1}^{n-1} \Leftrightarrow \bar{k} = \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \Leftrightarrow \bar{k} \in (\mathbb{Z}/n\mathbb{Z})^*$

Ex 26 $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ possède $\varphi(n)$ générateurs où φ est l'indication d'Euler.

[4] **prop 27** Tout sous-groupe d'un groupe cyclique est cyclique et pour tout diviseur d de n , il existe un unique sous-groupe Hdg de G d'ordre d . En posant $\delta = n/d$, ce sous-groupe est caractérisé par :

$Hdg = \{x \in G / ndx = e\} = \langle a^\delta \rangle$ où $G = \langle a \rangle$.

thm 28 Théorème Chinois. Soit $\det_{k=1}^{n-1}$, on a alors $\mathbb{Z}/nk\mathbb{Z} \cong \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/k\mathbb{Z}$

Ex 29 $\mathbb{Z}/6\mathbb{Z} \cong \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$

Ex 30 $\mathbb{Z}/6\mathbb{Z} = (x \mid x^6) = (x, y \mid x^2, y^3, xyx^{-1}y^2)$ avec les morphismes : $f_6: \mathbb{F}_1 \rightarrow \mathbb{Z}/6\mathbb{Z}$ et $f_{2,3}: \mathbb{F}_2 \rightarrow \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$ $x^i \mapsto \bar{i}$
 $x^i \mapsto (\bar{i}, \bar{0})$
 $y^3 \mapsto (\bar{0}, \bar{3})$

thm 31 Théorème de Structure des groupes abélien fini. Soit G un groupe abélien fini d'ordre $n > 1$. Il existe des uniques $q_1, 1, \dots, q_k$ des entiers tels que $G \cong \mathbb{Z}/q_1\mathbb{Z} \times \dots \times \mathbb{Z}/q_k\mathbb{Z}$

thm 32 Théorème de structure des groupes abéliens de type fini. Soit G un groupe abélien de type fini. Il existe un unique r et $q_1, 1, \dots, q_k$ entiers naturels tels que : $G \cong \mathbb{Z}^r \times \mathbb{Z}/q_1\mathbb{Z} \times \dots \times \mathbb{Z}/q_k\mathbb{Z}$

III Groupe Symétrique:

Def 33 Soit $n \in \mathbb{N}^*$. On note S_n le groupe des permutations de $\{1, \dots, n\}$ (muni de la loi de composition). Le groupe S_n est appelé groupe symétrique d'indice n . Si $\sigma \in S_n$, on note $\sigma := (\begin{smallmatrix} 1 & \dots & n \end{smallmatrix})$. De plus, $|S_n| = n!$

Def 34 Soit $\sigma \in S_n$. On appelle point fixe de σ un élément invariant par σ . On appelle support de σ le complémentaire des points fixe dans $\{1, \dots, n\}$.

Ex 35 $\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 3 & 1 & 5 & 4 \end{pmatrix}$ possède 4 et 5 comme point fixe et $\text{Supp } \sigma = \{1, 2, 3\}$.

prop 36 Soient $\sigma_1, \sigma_2 \in S_n$. Si $\text{Supp } \sigma_1 \cap \text{Supp } \sigma_2 = \emptyset$ alors σ_1 et σ_2 commutent

[Def 37] Soit $\Omega \in \mathbb{N}^*$ et $i_1, \dots, i_\ell \in \{1, \dots, n\}$ distincts.
 La permutation $\sigma \in S_n$ définie par $\text{supp } \sigma = \{i_1, \dots, i_\ell\}$ et $\sigma(i_k) = i_{k+1}$ si $1 \leq k < \ell$ et $\sigma(i_\ell) = i_1$ est appelé cycle de longueur ℓ . Un cycle de longueur 2 est appelé transposition. On écrit alors $\sigma_3 = (123)$ ($ex: 35$)

[Thm 38] Toute permutation s'écrit de manière unique en produit de cycles à supports disjoints.

[Thm 39] Tout cycle s'écrit en produit de transpositions.

[Thm 40] S_n est engendré par les portées suivantes:

- l'ensemble des transpositions
- l'ensemble des transpositions adjacentes : $(i, i+1) \quad i \in \{1, \dots, n-1\}$
- $\{(1, i), \quad i \in \{2, \dots, n\}\}$
- $\{\sigma, \tau \text{ où } \sigma \text{ est une transposition et } \tau \text{ le } n\text{-cycle.}\}$

[Thm 41] S_n est présenté par les transpositions adjacentes et les relations :

$$\begin{aligned} r_1 &= \{a_i^2, \forall i \in \{1, \dots, n-1\}\}, \quad r_2 = \{(a_ia_{i+1})^3, \forall i \in \{1, \dots, n-2\}\} \\ r_3 &= \{a_ia_ja_i^{-1}a_j^{-1}, \forall i < j-1 \leq n-2\} \end{aligned}$$

[Def 42] Soit $\sigma \in S_n$, on définit la signature de σ :

$$\varepsilon(\sigma) = \prod_{i < j} \frac{\sigma(i) - \sigma(j)}{i - j}$$

[Prop 43] La signature est un morphisme de S_n dans $(\mathbb{Q}, +)$.
 $\varepsilon(\tau) = -1$ pour une transposition et $\varepsilon(S_n) = (-1)^{\binom{n}{2}}$.

[Def 44] Le noyau du morphisme signature est un sous groupe distingué de S_n noté A_n et appellé le groupe alterné.

[Thm 45] A_n est engendré par les 3-cycles.

[Thm 46] A_n est simple pour $n \geq 5$.

[IV] Sous groupes de $GL(E)$, E est un \mathbb{k} espace vectoriel

[Def 47] Le groupe linéaire $GL(E)$ est le groupe des \mathbb{k} (corps commutatif) automorphismes de E . Le groupe spécial linéaire $SL(E)$ est le sous groupe de $GL(E)$ formé des automorphismes de déterminant 1

[Thm 48] Soit H un hyperplan et $u \in GL(E)$ tel que $u|_H = id_H$

Il y a équivalence entre:

- $\det u = \lambda \neq 1$
- u admet une valeur propre $\lambda \neq 1$ et u diagonalisable
- $\text{Im}(u - id) \subset H$ de laquelle
- Il existe une base $\{v\}$ la matrice de u est de la forme:

$$\begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \lambda \neq 1.$$

On dit alors que u est une dilatation d'hyperplan H de droite $D = \text{Im}(u - id)$.

[Thm 49] Soit H un hyperplan, $f \in E^*$ tel que $\ker f = H$ et $u \in GL(E)$ différent de l'identité tel que $u|_H = id_H$.

Il y a équivalence entre :

- $u \in SL(E)$
- u non diagonalisable
- $D = \text{Im}(u - id) \subset H$
- $\bar{u}: E/H \rightarrow E/H$ induit l'identité de E/H
- $\exists a \in E$ tel que $\forall x \in E, u(x) = x + f(a)$
- Il existe une base dans laquelle la matrice de u est de la forme : $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

On dit alors que u est une translation d'hyperplan H de droite D . On a $D = \langle a \rangle$ et $D \subset H$.

[Thm 50] Les translations engendrent $SL(E)$

[Thm 51] Les translations et les dilatations engendrent $GL(E)$.