

# Théorème de Von Neumann

Ce développement se trouve dans *Calcul différentiel*, de Gonnord et Tosel.

**Théorème.** Soit  $G$  un sous-groupe fermé de  $GL_n(\mathbb{R})$ . Alors  $G$  est une sous-variété de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \simeq \mathbb{R}^{n^2}$ .

---

*Démonstration.*

**Lemme.** L'espace

$$\mathcal{L}_G = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mid \forall t \in \mathbb{R}, \exp(tM) \in G\}$$

est un sous espace vectoriel de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

*Démonstration.* L'exponentielle matricielle est différentiable en 0 (elle est  $\mathcal{C}^\infty$  sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ) de différentielle  $D \exp(0) = I$  réalisant un automorphisme de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Par théorème d'inversion locale, il existe donc un voisinage  $U$  de 0 et un voisinage  $V$  de  $I$  dans  $GL_n(\mathbb{R})$  tels que l'exponentielle réalise un  $\mathcal{C}^\infty$ -difféomorphisme de  $U$  sur  $V$ . On note  $L$  sa fonction réciproque.

Soient  $a, b \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

Puisque  $\exp(x) = I + x + o\left(\frac{1}{x}\right)$ , on a

$$\exp\left(\frac{a}{k}\right) \exp\left(\frac{b}{k}\right) = I + \frac{a+b}{k} + o\left(\frac{1}{k}\right).$$

Ainsi, pour  $k$  suffisamment grand,  $\exp\left(\frac{a}{k}\right) \exp\left(\frac{b}{k}\right) \in V$  et on peut utiliser  $L$  :

$$\left[ \exp\left(\frac{a}{k}\right) \exp\left(\frac{b}{k}\right) \right]^k = \exp\left(kL\left(\exp\left(\frac{a}{k}\right) \exp\left(\frac{b}{k}\right)\right)\right) = \exp\left(kL\left(I + \frac{a+b}{k} + o\left(\frac{1}{k}\right)\right)\right).$$

Puisque  $L(I + M) = M + o(|M|)$ , le dernier terme tend vers  $\exp(a+b)$  quand  $k \rightarrow \infty$ .

$\mathcal{L}_G$  est clairement stable par multiplication externe. Si  $a, b \in \mathcal{L}_G$  et  $t \in \mathbb{R}$ ,

$$\exp(t(a+b)) = \lim_{k \rightarrow \infty} \underbrace{\left( \exp\left(\frac{ta}{k}\right) \exp\left(\frac{tb}{k}\right) \right)^k}_{\in G}$$

et  $G$  est fermé, ce qui permet de conclure. □

On peut alors introduire  $M$ , supplémentaire de  $\mathcal{L}_G$  dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , et définir une application  $\varphi : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$  en envoyant  $x = l + m$  ( $(l, m) \in \mathcal{L}_G \times M$ ) sur  $\exp(l) \exp(m)$ .

On va maintenant montrer par l'absurde qu'il n'existe pas de suite  $(m_k)$  de  $M \setminus \{0\}$  tendant vers 0 et telle que  $\forall k \in \mathbb{N}^*$ ,  $\exp(m_k) \in G$ .

On suppose l'existence d'une telle suite et on pose  $\varepsilon_k = \frac{m_k}{|m_k|}$ . Quitte à extraire, on peut supposer que  $(\varepsilon_k)$  converge vers  $\varepsilon \in M$  de norme 1. Montrons qu'alors  $\varepsilon \in \mathcal{L}_G$ . Soit  $t \in \mathbb{R}$ , on a  $\exp(t\varepsilon) = \lim_k \exp(tm_k/|m_k|)$ . Si on pose  $\frac{t}{|m_k|} = \lambda_k + \mu_k$  avec  $\lambda_k \in \mathbb{Z}$  et  $|\mu_k| < \frac{1}{2}$ , on obtient

$$\exp\left(t \frac{m_k}{|m_k|}\right) = \exp(\lambda_k m_k) \exp(\mu_k m_k).$$

Or,  $\exp(\lambda_k m_k) \in G$  car  $\lambda_k \in \mathbb{Z}$ , et  $\exp(\mu_k m_k)$  tend vers 1 puisque  $m_k$  tend vers 0 et  $\mu_k$  borné. Puisque  $G$  est fermé,  $\exp(t\varepsilon) \in G$ .

Montrons alors que  $G$  est discret si et seulement si  $\mathcal{L}_G = \{0\}$ .

Si  $G$  est discret,  $\mathcal{L}_G$  est forcément nul (sinon  $(\exp(tm))_t \subset G$ ).

Réciproquement, si  $\mathcal{L}_G$  est nul, l'absence de suite de limite nulle de  $M \setminus \{0\}$  telle que  $\exp(m_k) \in G$  montre (en utilisant  $L$ ) que  $I$  est isolé. Par structure de groupe topologique, tous les points sont isolés.

On va maintenant conclure la preuve.

On suppose que  $\mathcal{L}_G \neq 0$ . Alors, comme  $\varphi$  est  $\mathcal{C}^\infty$  et que sa différentielle en 0 est l'identité, elle réalise un  $\mathcal{C}^\infty$ -difféomorphisme d'un voisinage ouvert  $\tilde{U}$  de 0 sur  $\varphi(\tilde{U})$ , voisinage ouvert de  $I$  dans  $GL_n(\mathbb{R})$ . Reste à voir que quitte à restreindre  $\tilde{U}$ , tout élément de  $\varphi(U) \cap G$  est image par  $\varphi$  d'un élément de  $U \cap \mathcal{L}_G$ . Si ce n'est pas le cas, il existe deux suites  $(m_k) \subset M \setminus \{0\}$  et  $(l_k) \subset \mathcal{L}_G$  de limite nulle telles que  $\varphi(m_k + l_k) \in G$ . Or, les  $\exp(l_k)$  sont dans  $G$ , ceci impliquant que les  $\exp(m_k)$  le sont aussi, ce qui est impossible.

On vient de montrer qu'il existait un voisinage ouvert de  $I$  dans  $G$  difféomorphe à un ouvert d'un espace vectoriel. On termine en invoquant la structure de groupe et le  $\mathcal{C}^\infty$ -difféomorphisme de la translation  $h \mapsto gh$ .  $\square$